

Özet : Bu yazımızda Butterworth ve Chebyshev filtrelerinin istenilen özelliklerini birleştiren yeni bir çeşit filtreden bahsedilmektedir. Bu yeni çeşit filtrelerin geçirme bandında amplitüd karakteristiğinin dalgalanması (ripple) yok ve durdurma bandında da zayıflaması daha yüksektir.

Alçak geçiren filtre hesaplanmasında transfer fonksiyonunun sıfırları sonsuzda kabul edilerek, amplitüd karakteristiği genel olarak

$$G(w) = K_0 + f(w)$$

şeklinde yazılabilir. Burada K_0 doğru akım kazanç sabiti ve $f(w^2)$ de 10^2 in pozitif rasyonel fonksiyonudur. Literatürde iki çeşit filtreden bahsedilmektedir. Butterworth sınıfında

ve Chebyshev sınıfında

n reel ve 1 den çok küçük ve $C_n(\omega)$ de Chebyshev kosinüs polinomudur. Eğer $|G(\omega)|$ nm geçirme bandında belirli bir değişimi için mümkün olan en büyük zayıflama isteniyorsa Chebyshev filtresi en iyisidir. Fakat geçici hal karakteristiği düşünülürse geçirme bandında fazla dalgalanmaya müsaade edilmez. Bu durumda kesim frekansındaki amplitüd karakteristiği Chebyshev'e nazaran iyi olmayan Butterworth filtresi kullanma yoluna gidilebilir. Mezkûr sebebler dolayısıyla Butterworth filtresinin istenilen özelliklerine sahip ve aynı zamanda kesim frekansında daha dik eğilimli bir filtre aranması tabiiydi

Bu makalede amplitüd karakteristiği w ile devamlı olarak azalan ve eğimi kesimde mümkün olan en büyük değerde L çeşidi filtrelerden bahsedeceğiz.

L filtresini meydana getiren polinomu $L_n(w^2)$ ile gösterirsek, mezkûr polinom aşağıdaki vasıflara sahiptir:

- (a) $L_n(0) = 0$
- (b) $L_D(1) = 1$
- (c) $dL_n(w^2) > 0$

(d) $w = 1$ de eğimi, dL_n/dw , makûmum

$L_n(w^2)$ Polinomu:

1 - n tek iken

$$(to^2) = \int_{-1}^1 \sqrt{1-x^2} L_n(x) dx$$

förmülü ile verilir Burada

UDK: «21.377.54
H. M. KIZILYALLI
Y. Müh. İ.T.Ü.

"L,, Filtreleri

$$V(x) = a_0 + a_1 P_1(x) + a_2 P_2(x) + \dots + a_k P_k(x)$$

+ a, P, (x)

k

Z a, P, (x) ve n=2kf-1, i

=0

$P_i(x)$ de birinci mertebeden Legendre polinomudur:

$$P_0(x)=1, \quad P_1(x) = x, \quad P_2(x)=-1/2(3x^2-1)$$

$$P_3(x) = -1/4(5x^3-3x) \text{ ve aj sabitleri de}$$

$$a_0 = 2^{k+1}$$

ile verilir.

— n'çift iken n =

$$0, 3, 1$$

$$\int_{-1}^1 x^3 dx = 0$$

förmülü" kullanılır.

Bu halde a, sabitlerinin bulunması k nın tek veya çift olmasına göre iki kısma ayrılır.

Hal 1 : k çift

$$2k+1 - = a_{k-1} = 0$$

Hal 11 : k tek

$$3 \sim 7 \sim$$

$a_0 = a, = \dots = a_{k-1} = 0$, ile bulunurlar.

Misal olarak $L_2 U^2$ ve $L_3 (o>)$ polinomlarını hesaplayalım.

a.L-2 . k = On = 2k + 2 = 2 çift numaralı polinom

$$a_n = \frac{1}{V(k+1) (k+2)}$$

a_0 ve $P_0(x)$ yerine koyup

$$\int_{-1}^1 \sqrt{1-x^2} dx = 0$$

= G (S) G (— S) teşkil edilir. S yerine jw koyarak

g (—ur') = G (j1p) G (JM?) = G² (M;) elde edilir.

1

Burada da sistemi fonksiyonunu bulmak için g (S²) çarpanlara ayrılır ve yalnız sol yan düzlemdeki kutuplar muhafaza edilir. Meselâ, n = 3 için karesi alınmış amplitüd karakteristiği

2 1

L₃ (tü~) değerini yerme koyarak : l

elde edilir.

Bu ifade de — w- = S^l koyarak

$$g(S-) = G(S) G (— SI = \frac{\dots}{1 - S^2 - 3 S^4 - 3 S^6}$$

çarpanlara ayrılıp sağ yarı düzlem kutuplarını ihmal ederek

0577

$$G (S) = \frac{\dots}{S^3 + 1.31S - + 1.359S + O 577}$$

bulunur

Doğru akım kazancını birim yapmak için pay 0.577 olarak seçildi. G (S) in kutupları:

$$-2 \quad dx = 3 \cdot 10^0 - 3 \cdot 10^4 + tu^2 \text{ bulunur .}$$

dx

VİR d x = .y,⁴ elde ederiz.

w — l de eğim de

$$d w = 4w^s$$

= 4 dür.

î. L₃ . k = 1, n = 2k + 1 = • 1 numaralı n_n ==

$$V 2 (k+1) 1$$

$$3 \quad V 2 (k+1) \quad 2$$

3

olur.

$$2 w^* - 1$$

k =

a. P, (x) dx

$$- 1 = 0$$

$$2w^* - l$$

dx

$$2w^2 - l$$

+

$$-1 \quad 2 \quad v' \sim 2 \sim$$

Bu halde w = 1 deki eğim :

$$dI \quad d w = 18 tu^5 - 12$$

2w — 8 ojur.

$$w = I$$

$$b_0 = -0.62) \quad S_{1,2} = -0.34.3 + j 0.901$$

Böylece devam edersek

Tablo 1 deki L_n (w *) polinomlarını buluruz. Bu halinde

polinomların w ya nazaran türevleri w = 1 de

hesaplanırsa görülürki kesim frekansında eğim n ile beraber artmaktadır.

~ 1+L₅ (-S²) bu defa da L, (— S-) değeri yerine koyarak

Sistem fonksiyonu G (S)'i bulmak için g (S-')

Tablo :

dL_n (I)

I

L_n

d w

2

4

$$3u^6-$$

8

$$36w^8 - 8w^8 + 3tu^4$$

12

$$20tu^{-10} - 40 w^8 + 28w^e - B$$

18

$$50w^{10} - 120i0^{10} - f 105w^8 -$$

24

$$- 525$$

32

$$- 355 w^s + 10'w^o -$$

$1 - S^2 - 8S^4 - 28S^6 - 40S^8 - 20S^{10}$
böylece

$S_0 = -0.468, S_{1,2} = 0.388 : f_j 0.589,$
 $S_{3,4} = -0.154 r_p j 0.968$
dır ve bunlar şekil (2) de gösterilmiştir.

Şekil 3 den $n=3$ ve $n=5$ için L ve Butterworth filtreleri mukayese edilmiştir. L filtresinin

$G(S) = \frac{1}{S^5 + 1.551 S^4 + 2.203 S^3 + 1.693 S^2 + 0.898 S + 0.224}$ olur
ve kutupları da

JtJ

kesim karakteristiği Buttenvorlh filtresininkine nazaran daha dik eğilimlidir. Ayrıca L filtresinin (L. F.) basamak karakteristiği (Step response) tetkik edildiğinde görülür ki kararlı hale geçiş zamanı Chebyshev filtresinden (C.F.) daha kısa ve aşması da Buttenvorlh filtresiyle (B.F.) mukayese edilebilir. Şekil 4 ve 5'e bakınız.

1

0,8

0,6

0,4 0,2

-L filtresi

---- Butterworth filtresi

.2-

n«5

.08

.02

.01

Şekil (3)

Tarifler :

1 — Aşma (overshoot) • Basamak karakteristiğinin aşması, tepe değeri ile bu karakteristiğin son değeri arasındaki farktır ve son değer yüzdesi olarak ifade edilir.

2 — Kararlı hale geçiş zamanı (settling time) : Kararlı hale geçiş zamanı t^* , ilk tepe ile karakteristiğin son değeri % 2 den fazla değişme ana kadar geçen müddettir.

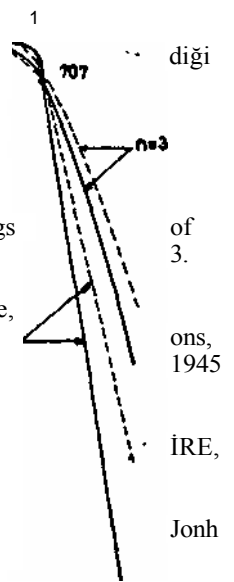
Referans' :

1 — A. Papoulis, «Optimum filters with Monotonic Response» Proceedings of the IRE, 46 No. Mart 1958

2 — E. Jahnke ve F. Emde, Tables of Functions, Dover Publications, New York

3 — A. Papoulis, «On Monotonic Response Filters» Proceedings of the IRE, 47, Şubat 1959

4 — F. F. Kuo, Network Analysis and Synthesis, Wiley, Sons, 1962



-1 -

sE

Şekil: (1)

-1

itU

1

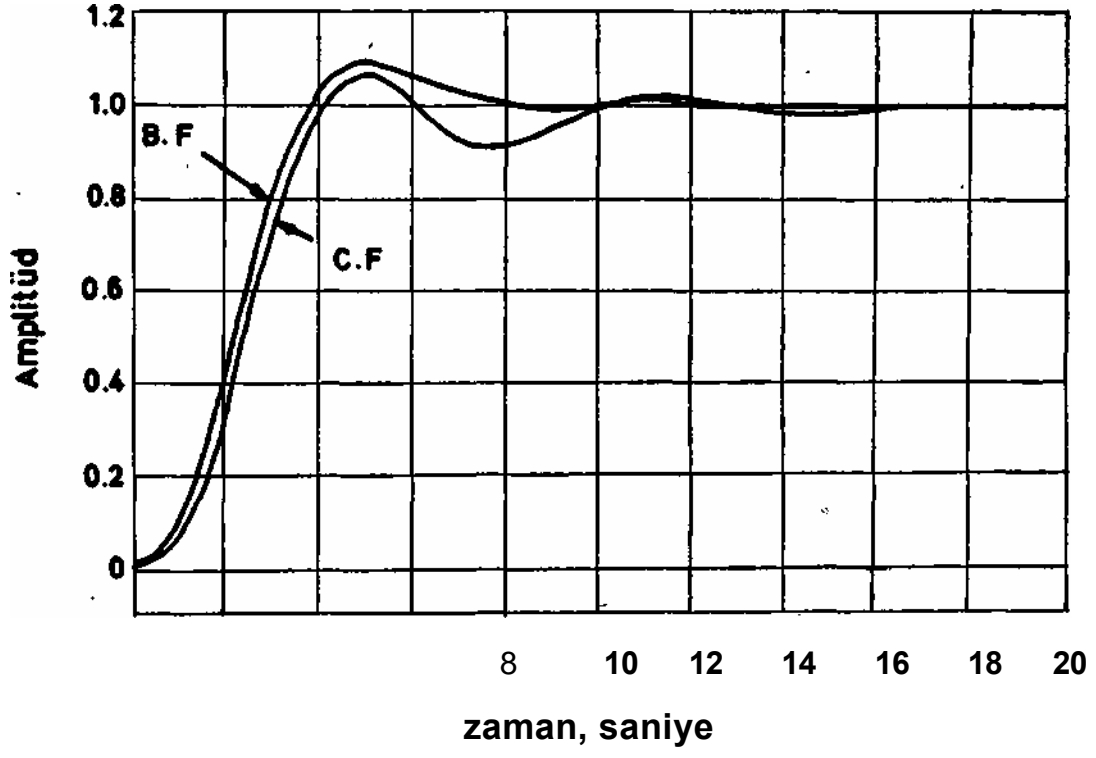
0,8

0,4

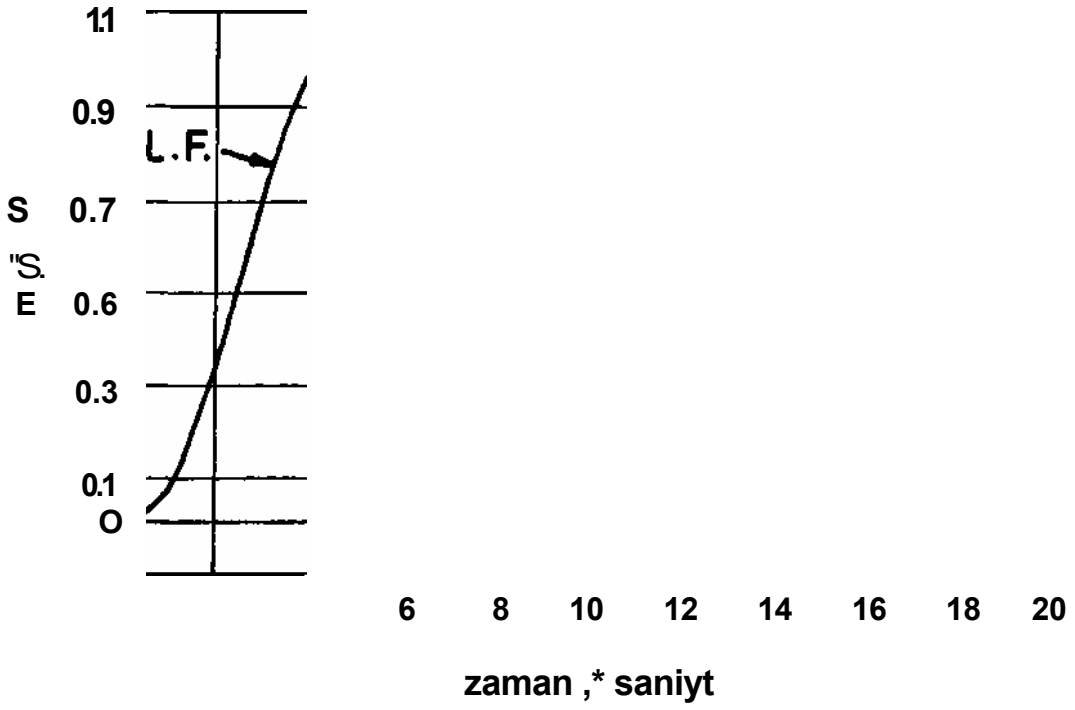
-1

«5*
S2

Şekil : (Z)



(Sekil : (4)



Şekil • (S)